**Veuillez lire attentivement ce manuel avant l’installation par**

**Manuel de commande automatique de la commande de la porte de poulet.**

**2.** **Description**

**Ce contrôleur a été spécialement conçu pour ouvrir et fermer la porte du poulet. Il utilise un tube numérique à haute luminosité pour indiquer le temps d’ouverture et de fermeture de la porte du poulet.**

3 . Fonctions de commande et instructions de câblage

C

B

A



Indicateur de tube numérique

**K5**

**K4**

**K3**

**K2**

**K1**

 **1 2 3 4 5 6 7 8 9**

**A .** **Tension d’entrée DC12V(1 +12v 2 --)**

 +12v --



**B . Dc Motor 12v. Puissance inférieure à12W**

 3.4. Le terminal est connecté au moteur

 SORTIE MOTEUR DC 12V. puissance maximale 12W



**C. Mode de connexion infrarouge**

6. noir (BK)

5. brun + 12v 6. noir 7. Bleu

 ![)@53`C0F}]@TJ$[0{LYT}_L]()

7. bleu (BU)

5. brun (BN)

**D. Fonction de test**

**** ![D:\用户目录\我的文档\Tencent Files\2609565916\Image\C2C\$F81VY$9(~M8G40OS%9)])L.png]() **k5**  Bouton de test

 **8 9**

**E.** **Méthode de réglage de l’horloge**

# Les minutes 10

Le minuenbit



# K3. réduire --

K2. Augmenter

* K1. Réglage des touches

Les bits d’horloge

La montre 10

**1.** **Set the clock**

 **L’étape de réglage de l’horloge comprend 7 étapes（1.23.4.5.6.7end）**

Appuyez sur k2 + k3- L’horloge minute

**3.**Appuyez sur la touche Set.k1

Appuyez sur k2 + k3- L’horloge minute

Appuyez sur k2 + k3- L’horloge minute

**2.**Appuyez sur la touche Set.k1

**1.**Appuyez sur la touche Set.k1

 Redémarrer

# 2. Réglage du temps de montée

**7.** Appuyez sur la touche Set.k1 End

**3.** Ajustement du temps de chute

Appuyez sur k2 + k3- L’horloge minute

**6.**Appuyez sur la touche Set.k1

**4.**Appuyez sur la touche Set.k1

Appuyez sur k2 + k3- L’horloge minute

Appuyez sur k2 + k3- L’horloge minute

.

**5.**Appuyez sur la touche Set.k1

 **F. Allumez ou éteignez la minuterie**

C

A

B

B.C=Éteignez la minuterie

A.B= Allumez la minuterie



**3. Infrarouge**

Lorsque la porte du poussin tombe et qu’un objet bloque les infrarouges, elle s’arrête et monte automatiquement.Si la descente automatique a des rayons infrarouges, attendre 5 minutes avant de descendre.Répéter la procédure trois fois.Après 15 minutes, il y avait encore des infrarouges et la porte du poussin s’arrêtait de descendre automatiquement.À ce moment, retirer les articles sous la porte du poulet.Ferme la porte avec la télécommande

 

Objet

Si les infrarouges détectent un objet, la porte du poulet ne tombe pas.Vous pouvez voir la lampe à LED à l’arrière

Vous devez tourner contre les aiguilles d’une montre.

Environ 5 cm

 

Le point le plus éloigné se trouve à environ 5 mm de l’objet



Rotation dans le sens des aiguilles d’une montre: la distance induite sera plus grande.La distance d’induction la plus éloignée est d’environ 30 cm

**Remarque : Si vous tournez dans le sens des aiguilles d’une montre jusqu’à ce que la LED s’allume, vous devez tourner dans le sens contraire des aiguilles d’une montre jusqu’à ce que la LED soit éteinte**

**4. Télécommande de contrôle sans fil**

Received signal indicator light



**K4**

**1.Bouton d'apprentissage: Appuyez sur le bouton pendant 1 seconde, puis relâchez**

**2.Appuyez sur n'importe quel bouton de la télécommande. La lumière rouge clignote pour compléter le mot de passe apparié.Peut être jumelé jusqu'à 40télécommandes**

3.Si vous voulez effacer le mot de passe.Appuyez sur le bouton K4 pendant 14 secondes, puis relâchez. LED rouge clignotant. Effacer tous les mots de passe



Ascension vers le haut

**Modèle de modèle de Batterie télécommandée27A 12V**

**Length 28MM**

**atterrissage**

**Longueur : 28mm mmmm**

**Paramètre::**

**Fréquence : 433 MHz**

**Puceintégrée :EV1527**

**Résistance aux chocs : 330k Matériaux :ABS+.**

**Alliage d’aluminium**

**Taille : 5,5 \* 3,05 \* 1,38**

**cmLaunch range : up to 40 meters**

**Arrêtez-vous**

**Pas d’utilisation**

**Diamètre:7.6mm**

Description de la télécommande sans fil

 END